

INFORMACJA DOTYCZĄCA BEZPIECZEŃSTWA I OCHRONY ZDROWIA

1. Przedmiot opracowania

Przedmiotem niniejszego opracowania jest informacja dotycząca bezpieczeństwa i ochrony zdrowia dla inwestycji związanej z budową drogi gminnej w miejscowości Łąkie na terenie działek 91, 76, 47. Opracowanie niniejsze obejmuje roboty branży drogowej i jest jednym ze składników projektu budowlanego.

Przed rozpoczęciem budowy jej kierownik winien sporządzić lub zapewnić sporządzenie planu bezpieczeństwa i ochrony zdrowia.

2. Podstawa opracowania

Informacja dotycząca bezpieczeństwa i ochrony zdrowia przy realizacji w/w przedsięwzięcia opracowana została w oparciu o następujące akty prawne:

- Ustawa *Prawo budowlane* z dnia 7 lipca 1994 r. znowelizowana 27 marca 2003 r.,
- *Rozporządzenie* Ministra Infrastruktury z dnia 23 czerwca 2003 r. w sprawie informacji dotyczącej bezpieczeństwa i ochrony zdrowia oraz planu bezpieczeństwa i ochrony zdrowia

3. Wykaz rodzajów robót, których specyfikę należy uwzględnić w planie bezpieczeństwa i ochrony zdrowia

1. Roboty wykonywane w obrębie jezdni, po których odbywa się ruch pojazdów i pieszych
2. Roboty rozbiórkowe wykonywane ręcznie oraz przy pomocy sprzętu ciężkiego
3. Roboty ziemne zmechanizowane i ręczne
4. Roboty nawierzchniowe z uwzględnieniem wykorzystania sprzętu ciężkiego
5. Roboty montażowe wykonywane ręcznie oraz przy użyciu urządzeń oraz sprzętu ciężkiego

4. Wykaz istniejących obiektów budowlanych

W stanie obecnym w granicach pasa drogowego znajdują się:

- jezdnia tłuczniowo-żwirowa oraz z gruntowa,
- zjazdy do posesji gruntowe oraz częściowo utwardzone,
- rowy przydrożne oraz melioracyjne
- przepusty
- słupy telekomunikacyjne

Bezpośrednio przy drodze zlokalizowane są pola uprawne oraz zabudowa zagrodowa. Skomunikowanie przyległych posesji z drogą za pomocą zjazdów.

Droga posiada bezpośrednie skomunikowanie z drogą powiatową nr 2438C oraz ulicą Zbożową w Strzelnie. W granicach pasa drogowego zlokalizowane są urządzenia sieci uzbrojenia podziemnego i naziemnego.

5. Zakres robót wg kolejności realizacji poszczególnych obiektów

5.1. ROBOTY PRZYGOTOWAWCZE

- 5.1.1. Zabezpieczenie i oznakowanie placu budowy
- 5.1.2. Roboty pomiarowe
- 5.1.3. Roboty rozbiórkowe
- 5.1.4. Regulacja urządzeń

5.2. ROBOTY POWIĄZANE

- 5.2.1. Przebudowa słupów telekomunikacyjnych (odrębne opracowanie)

5.3. ROBOTY ZIEMNE

- 5.3.1. Wykopy wykonywane mechanicznie
- 5.3.2. Roboty ziemne w obrębie urządzeń obcych wykonywane ręcznie
- 5.3.3. Korytowanie i profilowanie podłoża
- 5.3.4. Profilowanie rowów
- 5.3.5. Formowanie poboczy gruntowych

5.4. ROBOTY BUDOWLANO – MONTAŻOWE

- 5.4.1. Montaż przepustów
- 5.4.2. Warstwy odcinające
- 5.4.3. Krawężniki i oporniki betonowe
- 5.4.4. Obrzeża betonowe
- 5.4.5. Podbudowy kruszywa łamanego i chudego betonu
- 5.4.6. Nawierzchnie z betonu asfaltowego
- 5.4.7. Nawierzchnie z betonowej kostki brukowej

5.5. ROBOTY WYKOŃCZENIOWE

- 5.5.1. Porządkowanie pasa drogowego
- 5.5.2. Wykonanie oznakowania pionowego i poziomego

6. Rodzaj i skala zagrożeń oraz miejsce i czas ich występowania

- 6.1. **Potknięcie, poślizgnięcie się i upadek na tym samym poziomie** – nierówności terenu, namoknięty grunt – występuje na całej budowie przez cały okres wykonywania robót.

- 6.2. **Uderzenie i przygniecenie przez przemieszczane przedmioty** – występuje na terenie placu budowy i zaplecza placu budowy w czasie ręcznego i mechanicznego przemieszczania przedmiotów przez cały czas trwania budowy.
- 6.3. **Uderzenie i przygniecenie przez przemieszczane materiały** – występuje na terenie placu budowy i zaplecza placu budowy w czasie ręcznego i mechanicznego przemieszczania materiałów przez cały czas trwania budowy.
- 6.4. **Najeżdżanie przez środki transportu** – występuje podczas transportowania wszelkiego rodzaju materiałów, narzędzi i sprzętu jak również przy istniejącym ruchu drogowym – występuje w czasie całego okresu realizacji kontraktu
- 6.5. **Najeżdżanie przez maszyny** – występuje w czasie wykonywania wszystkich warstw konstrukcyjnych, wykonywania robót ziemnych z użyciem ładowarek, równiarek, ścinarek, walców – występuje w czasie całego okresu realizacji kontraktu.
- 6.6. **Pochwycenie przez maszyny i urządzenia** – występuje w czasie prac, przy których używane są piły tarczowe i łańcuchowe, szlifierki – występuje w czasie całego okresu realizacji kontraktu.
- 6.7. **Uderzenie o nieruchome przedmioty** – występuje na całym placu budowy i zapleczu placu budowy przez cały okres prowadzenia robót.
- 6.8. **Obrażenie przez kontakt z przedmiotami ostrymi oraz szorstkimi** – teren placu budowy i zaplecza placu budowy oraz miejsca składowania materiałów, podczas prowadzenia robót rozbiórkowych - przez cały okres budowy.
- 6.9. **Obrażenia przez kontakt z przedmiotami będącymi w ruchu** – elektronarzędzia oraz urządzenia znajdujące się na budowie, przez cały okres realizacji budowy.
- 6.10. **Porażenie prądem elektrycznym** – występuje w czasie całego okresu realizacji kontraktu w czasie posługiwania się elektronarzędziami oraz w czasie obsługi maszyn i urządzeń napędzanych energią elektryczną.
- 6.11. **Obrażenia doznane wskutek rozerwania się tarczy** – podczas wykonywania wszelkich robót z użyciem tarcz do cięcia i do szlifowania – występuje w czasie całego okresu realizacji kontraktu.

7. Sposób wydzielenia i oznakowania miejsc przewidywanych zagrożeń. Zasady bezpieczeństwa.

- 7.1. **Strefy niebezpieczne wynikające z pracy maszyn drogowych.**
Wyznaczony pracownik powinien obserwować pracę koparki lub ładowarki i zapobiegać wejściu do strefy pracowników i osób postronnych.
- 7.2. **Pracujące maszyny i urządzenia.**
Samochody samowyładowcze i skrzyniowe, równiarki, frezarki oraz inny ciężki sprzęt używany na budowie – powinien być wyposażony w automatyczne podawanie sygnałów dźwiękowych w czasie wykonywania manewru cofania. W przypadku braku możliwości automatycznego podawania sygnałów, kierowca lub operator zobowiązany będzie do ręcznego podawania sygnałów. Ponadto w/w sprzęt wyposażony powinien być w koguty błyskowe.

7.3. Wydzielania i oznakowywania miejsc prowadzenia robót budowlanych.

Oznakowanie i wydzielenie miejsc robót wykonywanych w obrębie jezdni, po których odbywa się ruch drogowy wykonać zgodnie z zatwierdzonym Projektem Organizacji Ruchu.

7.4. Sposób zabezpieczenia budowy przed dostępem osób nieupoważnionych.

Zaplecza placu budowy oraz miejsca postojowe maszyn i pojazdów powinny być dozorowane, a dozorujący zobowiązani będą do niedopuszczania na dozorowany teren osób postronnych.

Nadzór techniczny oraz brygadziści zobowiązani będą do zwracania uwagi na zbliżające się do miejsca wykonywania robót osoby postronne i informowanie ich o zakazie wstępu bezpośrednio do strefy robót - wszystkie osoby realizujące roboty budowlane będą wyposażone w identyfikującą ich odzież roboczą i ochronną.

7.5. Sposób zabezpieczenia parku maszynowego podczas przerw w pracy i w nocy przed przypadkowym uruchomieniem przez osoby nieupoważnione.

Operatorzy i kierowcy mają zakaz opuszczania kabiny w czasie pracy silnika.

W przypadku konieczności opuszczenia kabiny, kierowca lub operator, zobowiązany jest do wyłączenia silnika, wyjęcia kluczyka ze stacyjki, pozostawienia drążka zmiany biegów w pozycji biegu wstecznego lub pierwszego, zamknięcia kabiny oraz podłożenia klinów pod koła,

w przypadku pozostawienia maszyny lub pojazdu na dużym spadku.

Po zakończeniu pracy maszyny i pojazdy parkować

w wyznaczonych miejscach na zapleczach placów budów lub na placach budów.

Kabiny maszyn i pojazdów zamykać na zamki lub kłódki, a teren parkowania dozorować.

Teren parkowania maszyn i pojazdów powinien być oświetlony w godzinach nocnych światłem elektrycznym.

7.6. Sposób zabezpieczenia urządzeń elektrycznych.

Instalacja elektryczna na zapleczach placów budów i placach budów, powinna być zabezpieczona wyłącznikami różnicowo – prądowymi,

Wszystkie elementy urządzeń elektrycznych znajdujące się pod napięciem zabezpieczyć osłonami

8. Instruktaż pracowników

Przed przystąpieniem do realizacji robót szczególnie niebezpiecznych wyznaczona osoba posiadająca odpowiednie wymagane uprawnienia winna udzielić instruktażu osobie lub grupie osób wykonującej dane roboty.

Data:

listopad 2012

Projektant:

mgr inż. Jarosław Matuszak

Opracował:

Daniel Grącki